



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

(12) **ФОРМУЛА ПОЛЕЗНОЙ МОДЕЛИ К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ**

(52) СПК

B23Q 9/00 (2024.01)

(21)(22) Заявка: 2024101676, 24.01.2024

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
24.01.2024

Дата регистрации:
21.05.2024

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 24.01.2024

(45) Опубликовано: 21.05.2024 Бюл. № 15

Адрес для переписки:

109377, Москва, а/я 23, Саленко Александр
Михайлович

(72) Автор(ы):

Новоселов Игорь Олегович (RU)

(73) Патентообладатель(и):

Общество с ограниченной ответственностью
"ПУЛЬСАР" (RU)

(56) Список документов, цитированных в отчете

о поиске: CN 107175342 A, 19.09.2017. SU
887134 A1, 07.12.1981. RU 2780213 C1, 20.09.2022.
RU 122598 U1, 10.12.2012. SU 1181777 A1,
30.09.1985. WO 2008135307 A1, 13.11.2008.

(54) **МЕХАНИЗМ ДЛЯ РУЧНОЙ ПОДАЧИ ИНСТРУМЕНТА ТОКАРНО-ВИНТОРЕЗНОГО СТАНКА**

(57) Формула полезной модели

1. Механизм (4) для ручной подачи инструмента (16) токарно-винторезного станка, закрепляемого на обрабатываемой детали (5), содержащий направляющий элемент (10) в виде круглого стержня, имеющего внешнюю резьбу, и направляющий узел, выполненные с возможностью установки во вращающемся корпусе (1) станка, причем направляющий элемент (10) выполнен с возможностью соосного соединения с установочным шпинделем (2) станка, закрепляемом на обрабатываемой детали (5), а направляющий узел имеет подающую втулку (11), снабженную внутренней резьбой, ответной внешней резьбе направляющего элемента (10), и установленную на направляющем элементе (10) с возможностью перемещения по указанной резьбе, отличающийся тем, что направляющий узел дополнительно содержит кольцо шага (12) и кольцо свободного хода (13), размещенные на конце подающей втулки (11) и выполненные с возможностью независимой фиксации в корпусе (1) станка, причем кольцо шага (12) жестко связано с подающей втулкой (11), а кольцо свободного хода (13) соединено с подающей втулкой (11) с возможностью относительного вращения.

2. Механизм по п. 1, отличающийся тем, что кольцо шага (12) и кольцо свободного хода (13) установлены с прилеганием друг к другу.

3. Механизм по п. 1, отличающийся тем, что кольцо шага (12) и кольцо свободного хода (13) выполнены с возможностью фиксации на корпусе (1) посредством стопорных винтов (14, 15).

4. Механизм по п. 1, отличающийся тем, что направляющий элемент (10) выполнен с возможностью резьбового соединения с концом установочного шпинделя (2).

5. Механизм по п. 1, отличающийся тем, что подающая втулка (11) выполнена с возможностью захвата рукой.

R U 2 2 6 0 9 5 U 1

R U 2 2 6 0 9 5 U 1